

УДК 532.511

СИЛА ИНЕРЦИИ ФОРМОИЗМЕНЕНИЯ В УРАВНЕНИЯХ ДВИЖЕНИЯ  
ИДЕАЛЬНОЙ ЖИДКОСТИ

П.М.Калиниченко, доц.

Данная работа является продолжением работ автора [1-5]. В ней сделана попытка дать наглядное физическое обоснование полученного в этих работах результата.

Как следует из классической гидромеханики любое цилиндрическое тело, обтекаемое потоком идеальной жидкости, не взаимодействует с этим потоком. Известный парадокс Эйлера-Даламбера, невозможность объяснения возникновения циркуляции в идеальной жидкости, а значит и подъемной силы, являются следствием такого обтекания. Из уравнения движения жидкости силовое взаимодействие потока жидкости с обтекаемым телом возможно лишь благодаря силам трения в жидкости. Отсутствие сил вязкости приводит к отсутствию силового взаимодействия потока и обтекаемого тела. В то же время механика знает два вида взаимодействия между телами: с помощью трения и посредством нормального давления. Если связь идеальная, то тела взаимодействуют посредством нормального давления, если шероховатая - с помощью нормальной и касательной составляющих силы взаимодействия. Природа силового взаимодействия между телами независимо от того, дискретные они или представляют сплошную жидкую среду, должна быть одинаковой. Результатом такого взаимодействия является сила, с которой поток жидкости воздействует на обтекаемое тело, равно как и обтекаемое тело воздействует на поток жидкости.

В работе [5] показано, что природа отсутствия силового взаимодействия обтекаемого тела с потоком идеальной жидкости кроется в самих уравнениях движения жидкости. Попытаемся получить уравнение движения идеальной жидкости, отражающее реальную картину динамического взаимодействия потока и тела.

Выясним, что же представляет собой модель идеальной жидкости. Это сплошная жидкая среда, лишенная вязкости. Допущение об отсутствии вязкости равносильно условию отсутствия в идеальной среде внутреннего трения. А так как считается, что в жидкости касательные напряжения обусловлены лишь трением, то в идеальной жидкости безотносительно к тому, покоится она или движется, касательные напряжения равны нулю:  $p_{ij}=0$ .

В потоке жидкости, движущемся вдоль криволинейной поверхности, выделим произвольную «жидкую» частицу массой  $\delta m$ . Запишем дифференциальное уравнение движения «жидкой» частицы. Действием массовых сил пренебрегаем. Учитывая, что «жидкая» частица под действием приложенной системы поверхностных сил изменяет свою форму - деформируется, при составлении дифференциального уравнения движения «жидкой» частицы к действующим на нее поверхностным силам  $\vec{F}_p$

прибавим силы инерции  $\vec{F}^u$ , обусловленные изменением ее формы. Таким образом, дифференциальное уравнение движения «жидкой» частицы запишется в виде

$$\frac{d\delta m \vec{V}}{dt} = \vec{F}_p + \delta m \vec{F}^u,$$

где 
$$\vec{F}^u = -\frac{dV_\tau}{dt} \vec{r}^o = -\vec{a}_\tau = V_x \frac{\partial \mathcal{N}_x}{\partial x} \vec{i} + V_y \frac{\partial \mathcal{N}_y}{\partial y} \vec{j} + V_z \frac{\partial \mathcal{N}_z}{\partial z} \vec{k}.$$

Для стационарного поля плотности предыдущее уравнение запишем в виде

$$\delta m \left[ \frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \nabla) \vec{V} \right] = \vec{F}_p + \delta m \vec{F}^u.$$

Представляя жидкость в виде совокупности «жидких» частиц, запишем уравнение движения конечной массы жидкости

$$\int_\tau \left[ \rho \frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \nabla) \vec{V} \right] d\tau = \sum \vec{F}_p + \int_\tau \rho \vec{F}^u d\tau.$$

Учитывая, что  $\sum \vec{F}_p = \int_\sigma \vec{p}_n d\sigma$ , будем иметь

$$\int_\tau \left[ \rho \frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \nabla) \vec{V} \right] d\tau = \int_\sigma \vec{p}_n d\sigma + \int_\tau \rho \vec{F}^u d\tau. \quad (1)$$

Здесь  $\vec{p}_n$  - вектор напряжения поверхностных сил;  $d\tau$  - элемент объема;  $d\sigma$  - элемент поверхности.

Согласно теореме Гаусса-Остроградского

$$\int_\sigma \vec{p}_n d\sigma = \int_\tau \left( \frac{\partial \bar{p}_x}{\partial x} + \frac{\partial \bar{p}_y}{\partial y} + \frac{\partial \bar{p}_z}{\partial z} \right) d\tau = \int_\tau \text{Div} P d\tau.$$

Учитывая это, а также произвольность объема интегрирования, приходим к уравнению динамики идеальной жидкости:

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \nabla) \vec{V} = \frac{1}{\rho} \text{Div} P + \vec{F}^u. \quad (2)$$

Представляя  $\text{Div} P = -\text{grad} p + \vec{F}^\sigma$  и используя преобразования Громека, приведем уравнение (2) к виду

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \text{grad} \frac{V^2}{2} + \vec{\Omega} \times \vec{V} = -\frac{1}{\rho} \text{grad} p + \frac{1}{\rho} \vec{F}^\sigma + \vec{F}^u.$$

Здесь

$$\vec{F}^{\partial} = F_x^{\partial} \vec{i} + F_y^{\partial} \vec{j} + F_z^{\partial} \vec{k} = \left( \frac{\partial p'_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial p_{yx}}{\partial y} + \frac{\partial p_{zx}}{\partial z} \right) \vec{i} + \left( \frac{\partial p_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial p'_{yy}}{\partial y} + \frac{\partial p_{zy}}{\partial z} \right) \vec{j} + \left( \frac{\partial p_{xz}}{\partial x} + \frac{\partial p_{yz}}{\partial y} + \frac{\partial p'_{zz}}{\partial z} \right) \vec{k},$$

где  $p'_{ii}$  - добавочное нормальное напряжение, определяемое из выражения

$$p_{ii} = -p + p'_{ii}; \quad p - \text{гидродинамическое давление.}$$

Учитывая, что  $\vec{F}^u = \vec{a}_r$  предыдущее уравнение перепишем в окончательном виде:

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \text{grad} \frac{V^2}{2} + \vec{\Omega} \times \vec{V} + \vec{a}_r = -\frac{1}{\rho} \text{grad} p + \frac{1}{\rho} \vec{F}^{\partial}. \quad (3)$$

Для анализа полученного уравнения (3), а также для доказательства существования напряженного состояния движущейся идеальной жидкости рассмотрим частный случай установившегося течения  $\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} = 0$  баротропной жидкости  $\rho = \rho(p)$ . Уравнения такого движения, основываясь на (3), будут иметь вид

$$\text{grad} \frac{V^2}{2} + \vec{\Omega} \times \vec{V} + \vec{a}_r = -\text{grad} \frac{p}{\rho} + \frac{1}{\rho} \vec{F}^{\partial}. \quad (4)$$

В идеальной жидкости с завихренностью на бесконечности, равной нулю, энергия потока  $E = \frac{p}{\rho} + \frac{V^2}{2}$  есть величина постоянная. Из этого

$$\text{grad} \left( \frac{p}{\rho} + \frac{V^2}{2} \right) = 0, \quad \text{а значит, } \text{grad} \frac{V^2}{2} = -\text{grad} \frac{p}{\rho}.$$

Таким образом, из уравнения (4) будем иметь

$$\vec{\Omega} \times \vec{V} + \vec{a}_r = \frac{1}{\rho} \vec{F}^{\partial}. \quad (5)$$

Геометрическая интерпретация уравнения (4) представлена на рис.1.

Рисунок 1 дает наглядное представление о динамике «жидкой» частицы. Так, говоря о состоянии относительного покоя жидкости, при котором силы инерции, перпендикулярные поверхности равного давления, уравновешиваются поверхностными силами, можно утверждать, что под действием поверхностной силы  $\text{grad} \frac{p}{\rho}$  «жидкая» частица движется с ускорением, равным  $\text{grad} \frac{V^2}{2}$ , как отвердевшая. Вторая составляющая динамического движения «жидкой» частицы обусловлена ее деформацией, происходящей под действием добавочной силы  $\vec{F}^{\partial}$ . Добавочная сила

является результатом напряженного состояния движущейся жидкости [5]. Следовательно, в движущейся идеальной жидкости касательные напряжения  $p_{ij}$  отличны от нуля, а нормальные  $p_{ii}$  зависят от ориентации площадки, на которой они действуют. Докажем это.

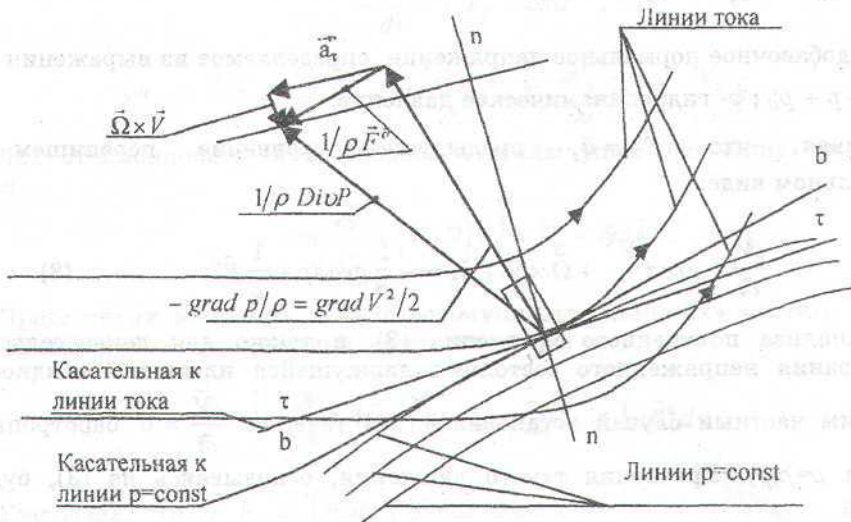


Рисунок 1 - Геометрическая интерпретация уравнения движения жидкости

$$\left( \text{grad} \frac{V^2}{2} \perp bb, \frac{1}{\rho} \vec{F}^\rho \parallel bb, \vec{a}_r \parallel \tau\tau, \vec{\Omega} \times \vec{V} \perp \tau\tau \right)$$

Вектор ускорения  $\vec{a}_r$ , входящий в уравнение движения жидкости, касателен к линии тока. Вектор  $\text{grad} \frac{V^2}{2}$ , как и вектор  $\vec{a}_r$ , зависит от распределения скорости  $V(x,y,z)$  - поля скорости. Поэтому проекция вектора  $\text{grad} \frac{V^2}{2}$  на направление, касательное к линии тока  $\text{grad}_\tau \frac{V^2}{2}$ , должна быть

равной вектору  $\vec{a}_r$ , то есть  $\text{grad}_\tau \frac{V^2}{2} = \vec{a}_r$ . Представляя

$$\text{grad} \frac{V^2}{2} = \text{grad}_\tau \frac{V^2}{2} + \text{grad}_n \frac{V^2}{2} = \vec{a}_r + \text{grad}_n \frac{V^2}{2},$$

$$\text{где } \text{grad}_n \frac{V^2}{2} = \left( V_y \frac{\partial V_y}{\partial x} + V_z \frac{\partial V_z}{\partial x} \right) \vec{i} + \left( V_x \frac{\partial V_x}{\partial y} + V_z \frac{\partial V_z}{\partial y} \right) \vec{j} + \left( V_x \frac{\partial V_x}{\partial z} + V_y \frac{\partial V_y}{\partial z} \right) \vec{k},$$

уравнение (4) перепишем в виде

$$2\vec{a}_r + \text{grad}_n \frac{V^2}{2} + \vec{\Omega} \times \vec{V} = -\text{grad} \frac{p}{\rho} + \frac{1}{\rho} \vec{F}^\rho.$$

Если положить касательные напряжения равными нулю  $p_{ij}=0$ , как это считается в настоящее время для идеальной жидкости, то вектор добавочной силы  $\vec{F}^{\partial}$  должен быть равен нулю. Из (5) равенство нулю вектора  $\vec{F}^{\partial}$  приводит к равенству нулю векторов  $\vec{a}_r$  и  $\vec{\Omega} \times \vec{V}$ , а следуя предыдущему уравнению,

$$\text{grad}_n \frac{V^2}{2} = -\text{grad} \frac{P}{\rho}.$$

Выполнение данного условия возможно при совпадении линий равного давления и линий тока. Линии тока и равного давления совпадают при прямолинейном движении и движении по концентричной окружности с постоянной скоростью. Такой вид движения жидкости относится к потенциальному. В общем случае произвольного движения жидкости линии тока и равного давления пересекаются, а значит в потоке жидкости касательные напряжения отличны от нуля  $p_{ij} \neq 0$ . Следует заметить, что касательные напряжения в идеальной жидкости не обусловлены трением. Они являются лишь результатом напряженного состояния движущейся идеальной жидкости.

Полученное уравнение движения идеальной жидкости (3) отличается от уравнения Эйлера в левой части членом  $\vec{a}_r$  и в правой части - членом  $\frac{1}{\rho} \vec{F}^{\partial}$ .

Данное уравнение показывает, что поток идеальной жидкости, безотрывно обтекающий любое цилиндрическое тело, вступает с ним в силовое взаимодействие. Таким образом, существовавшее противоречие теории и опыта по вопросу взаимодействия идеальной жидкости и обтекаемого тела можно считать решенным.

В результате проведенной работы получено уравнение движения идеальной жидкости (3), отличающееся от уравнения Эйлера. Показано, что в движущейся идеальной жидкости касательные напряжения отличны от нуля  $p_{ij} \neq 0$ , а нормальные напряжения  $p_{ii}$  зависят от ориентации площадки.

## SUMMARY

*The equation of ideal fluid movement is obtained. It differs from the Euler equation/ It is shown, that in moving ideal fluid, the tangential stresses are different from zero. They are conditioned by the stress character of the moving ideal fluid.*

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Калиниченко П.М. Возникновение вихрей в движущейся жидкости // Вісник СумДУ, 1998.- № 1(9).- С.41-47.
2. Калиниченко П.М. О парадоксе Эйлера-Даламбера // Вісник СумДУ, 1999.- № 1(12).-С.41-47.
3. Калиниченко П.М. К уравнениям движения идеальной жидкости // Вісник СумДУ, 1999.- № 2(13).- С.45-50.
4. Калиниченко П.М. Уточнення рівнянь руху ідеальної рідини // Машинознавство, 1998. - № 11-12.- С.13-15.
5. Калиниченко П.М. Некоторые уточнения уравнений гидромеханики и теории лопастных насосов.- К.: ИСМО, 1999.- 240 с.

Поступила в редколлегию 3 февраля 2000 г.