

Девиз - "Помехоустойчивая передача"

МУЛЬТИКОДОВАЯ СИСТЕМА ЗАЩИТЫ ДАННЫХ

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ	3
1 ОБЗОР ЛИТЕРАТУРЫ И ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ ИССЛЕДОВАНИЯ	4
1.1 Структура системы передачи данных и назначение ее элементов	4
1.2 Основные параметры системы передачи данных	6
1.3 Постановка задачи исследования	8
2 Мультикодовый метод защиты данных от ошибок	9
2.1 Выбор совокупности кодов для передачи данных	13
2.2 Анализ помехоустойчивости используемых кодов	21
3 ПРАКТИЧЕСКАЯ РЕАЛИЗАЦИЯ МУЛЬТИКОДОВОГО МЕТОДА ЗАЩИТЫ ДАННЫХ.....	26
3.1 Алгоритм работы разрабатываемой системы	26
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	29
СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ	30

ВВЕДЕНИЕ

Передача информации в настоящее время осуществляется преимущественно в цифровой форме. Подобная передача сообщений обладает рядом преимуществ по сравнению с аналоговой:

- повышение точности передачи и обработки сигналов, которое не зависит от схемных и технологических решений аппаратуры;

- интеграция каналов электросвязи, источников и получателей сообщений, позволяющая проектировать развитые сети связи за счёт унификации методов передачи, обработки и распределения информации посредством использования однотипных цифровых сигналов и множественного доступа к передающей среде;

- возможность обеспечения скрытности передачи путём кодовой шифрации сообщений; нечувствительность цифровых каналов к эффекту накопления искажений при ретрансляциях;

- развитие систем связи, обеспечивающих эффективное использование дорогостоящих коммуникационных ресурсов;

- гибкость организации цифровых средств передачи и обработки данных, допускающая использование микроЭВМ, микросхем с большой степенью интеграции, цифровой коммутации.

Реализация цифровых систем связи на интегральных логических микросхемах позволяет создать гибкие, универсальные, компактные и недорогие устройства, обладающие заданными показателями верности передачи сообщений.

Одной из важнейших задач при построении аппаратуры передачи и защиты от ошибок является обеспечение помехозащищённости данных, поэтому в данной научно-исследовательской работе разрабатывается метод мультикодовой защиты данных, позволяющий на практике улучшить характеристики систем передачи данных.

1 ОБЗОР ЛИТЕРАТУРЫ И ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ ИССЛЕДОВАНИЯ

1.1 Структура системы передачи данных и назначение ее элементов

Системой передачи данных (СПД) называется совокупность технических средств, обеспечивающих передачу сообщений от объекта к адресату [1]. Рассмотрим обобщенную структуру СПД однонаправленного действия, состоящую из оконечного оборудования (ООД), выполняющего функции отправителя (ООД-ОС) и получателя (ООД-ПС) сообщений, устройств сопряжения (УС), устройств защиты от ошибок (УЗО), устройств преобразования сигналов (УПС), устройств управления (УУ) и канала связи (КС) (рисунок 1.1).

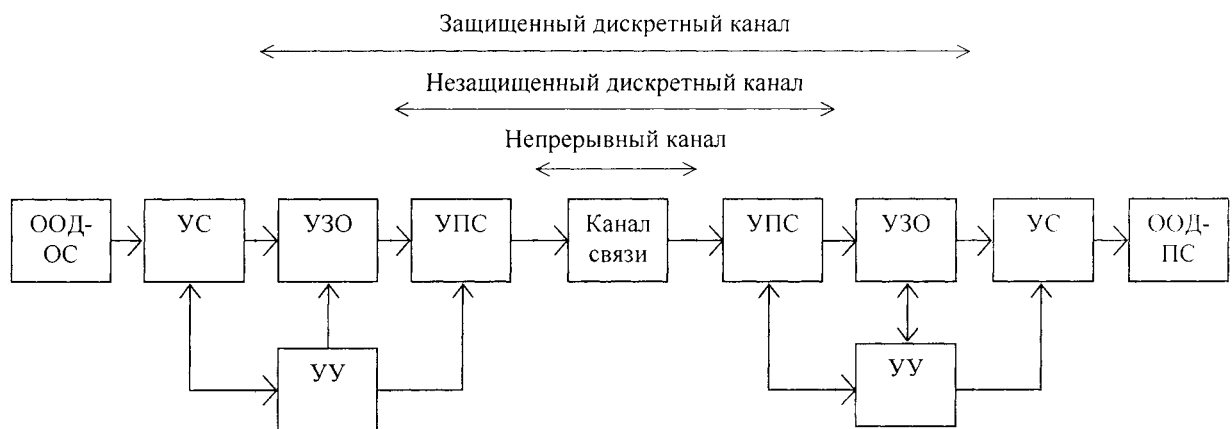


Рисунок 1.1 – Обобщённая структура СПД

В УЗО происходит кодирование-декодирование данных. УПС осуществляет преобразование сигналов данных в форму, удобную для передачи по каналу связи, а устройства сопряжения обеспечивают обмен информационными и управляющими сигналами между аппаратурой передачи данных (ПД) и ООД. Координация взаимодействия составных частей СПД обеспечивается специальными импульсами, вырабатываемыми

устройством управления. Совокупность непрерывного канала с включенными на его входе и выходе УПС называют незащищенным или дискретным каналом ПД, а объединение непрерывного канала с УЗО – защищенным от ошибок каналом ПД. Для двустороннего обмена информацией между абонентами используются две однонаправленные СПД, которые конструктивно могут быть выполнены в виде одной дуплексной СПД.

Пара УЗО передатчика и приемника существенно определяет степень защиты сообщений от ошибок в канале связи, причём кодер отображает последовательность, поступающую на его вход, в новую цифровую последовательность, а декодер производит обратное отображение. В совокупности эти отображения должны обеспечить устойчивость цифровой последовательности по отношению к возможным искажениям, что требует введения контролируемой избыточности при кодировании и её использование при декодировании [1, 2].

Пара УПС передатчика и приемника служит для согласования параметров сигнала с соответствующими параметрами КС с целью максимального противодействия помехам. Модулятор сопоставляет каждому символу или группе символов входной сигнал канала, демодулятор выполняет обратное преобразование [1, 2].

В КС действуют шумы и помехи, которые в дискретном канале проявляются в виде перехода одного значения символа в другое – ложное событие, состоящее в появлении ошибки, или неиспользуемое событие, которое называется стиранием. В зависимости от характера ошибок различают следующие дискретные каналы: симметричный (все ложные значения символов равновероятны), асимметричный (некоторые ложные значения символов обладают большей вероятностью), без памяти (искажение символов не зависит статистически от искажения другого выходного символа), с памятью (искажение символа выходной последовательности зависит статистически от искажения другого символа той же

последовательности), канал со стиранием (наряду с ошибками имеют место стирания символов) [2, 3].

1.2 Основные параметры системы передачи данных

Основными характеристиками, определяющими качество и эффективность передачи данных, являются скорость и верность передачи. Немаловажным показателем является сложность аппаратной реализации, определяющая ее стоимость [1].

Скорость передачи информации V равна количеству информации, передаваемой по КС за единицу времени, бит/с:

$$V = \frac{\log_2(m_c)}{\tau_0} \quad (1.1)$$

где m_c – количество позиций сигнала;

τ_0 – длительность единичного элемента сигнала.

Для двухпозиционных сигналов на основании (1.1): $V = \frac{1}{\tau_0}$

Величина $1/\tau_0$ определяет количество элементов, передаваемых по КС в секунду, и носит название скорости модуляции B (Бод). Таким образом, для двоичных систем скорости передачи информации и модуляции совпадают. Применение многопозиционных сигналов позволяет при одной и той же скорости модуляции повысить, по сравнению с двухпозиционными системами, скорость передачи.

Верность передачи данных количественно оценивается вероятностями ошибочного приема единичных элементов P_o и кодовой комбинации P_{kk} , которые определяются следующим образом [1]:

$$P_o = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n_{i\emptyset}}{n},$$
$$P_{\hat{e}\hat{e}} = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{N_{i\emptyset}}{N},$$

где $n_{ош}$, $N_{ош}$ – количество ошибочно принятых единичных элементов и кодовых комбинаций соответственно;

n , N – количество переданных единичных элементов и кодовых комбинаций соответственно.

В связи с ограниченным числом n и N на практике вместо вероятностей P_o и $P_{кк}$ используют коэффициенты ошибок по элементам K_o и по кодовым комбинациям $K_{кк}$

$$K_o = \frac{n_{\hat{1}\hat{0}}}{n}, \quad (1.2)$$

$$K_{\hat{e}\hat{e}} = \frac{N_{\hat{1}\hat{0}}}{N} \quad (1.3)$$

Для телефонных каналов коэффициент K_o нормируется рекомендацией МККТТ V53. Его величина зависит от типа канала, скорости модуляции. Значения K_o приведены в таблице 1.1.

Коэффициент ошибки по кодовым комбинациям $K_{кк}$ независимо от типа канала и скорости передачи должен быть не более 10^{-6} .

Таблица 1.1 – Значения P_o и K_o для разных каналов и скоростей модуляции

Тип канала связи	Скорость модуляции В, Бод	Вероятность P_o (коэффициент K_o) ошибки
Коммутируемый канал	300	$1 \cdot 10^{-4}$
	600	$1 \cdot 10^{-3}$
	1200	$1 \cdot 10^{-3}$
Некоммутируемый (выделенный) канал	300, 600, 1200	$5 \cdot 10^{-5}$

Существуют следующие подходы к борьбе с помехами [2]:

– использование подземных каналов связи, которые меньше зависят от внешних условий и имеют стабильные параметры;

- использование обратного канала в дуплексном режиме и решающей или информационной обратной связи;
- использование избыточных помехоустойчивых кодов, способных корректировать ошибки на приемном конце.

Последние два подхода характеризуются применением помехоустойчивых кодов, позволяющих обнаруживать и исправлять ошибки, возникающие при преобразованиях или передаче информации.

1.3 Постановка задачи исследования.

На основании литературного обзора и анализа вопросов, касающихся обеспечения качества передачи, можно сделать следующие выводы:

- кодовый метод защиты данных является достаточно эффективным, позволяющим существенно снизить временные издержки при переспросах ошибочно принятых кодовых комбинаций;
- параметры каналов связи и уровень помех в каналах являются нестабильными и могут меняться случайным образом;
- во множестве случаев каналы связи являются асимметричными, когда вероятности переходов ($0 \rightarrow 1$) и ($1 \rightarrow 0$) не равны друг другу;
- перспективным является использование в адаптивной системе передачи данных нескольких помехоустойчивых кодов, различающихся избыточностью и ошибкообнаруживающей способностью, применение которых в тот или иной момент зависит от уровня помех, присутствующих в канале, и требуемой скорости передачи данных.

Таким образом, проектируемая мультикодовая система защиты данных от ошибок должна обладать элементами адаптации по отношению к ошибкообнаруживающей и корректирующей способности в зависимости от уровня помех в КС.

2 МУЛЬТИКОДОВЫЙ МЕТОД ЗАЩИТЫ ДАННЫХ ОТ ОШИБОК

Различают две группы кодов: избыточные и избыточные (ошибкообнаруживающие и корректирующие). Первые не позволяют обнаруживать и исправлять искаженные элементы в своих комбинациях, вторые – обеспечивают возможность обнаружения или исправления искаженных в результате действия помех и искажений элементов кодовых комбинаций.

В избыточных кодах кодовые комбинации могут содержать информационные и проверочные элементы. Обе группы кодов подразделяются на равномерные и неравномерные, т.е. коды с постоянным и непостоянным числом разрядов. Избыточные коды делятся на непрерывные (рекуррентные) и блочные (блоковые). В непрерывных кодах процесс кодирования и декодирования носит непрерывный характер, в блочных – каждому сообщению соответствует кодовая комбинация (блок) из конечного числа элементов. Блоки кодируются и декодируются отдельно друг от друга.

Разделимые блочные коды, в свою очередь, делятся на систематические и несистематические.

Систематическим разделимым блочным кодом называется такой код, в кодовых комбинациях которого первые m позиций (разрядов) заняты информационными элементами, а последние $r = n - m$ позиций – проверочными. К несистематическим разделимым блочным кодам относятся коды, у которых информационные элементы не занимают все k первых позиций.

Разновидностью систематических кодов являются циклические коды.

При выборе кодов для передачи информации руководствуются требованиями к верности передаваемой информации и скорости передачи, которые определяются на основании характеристик кодов. К основным характеристикам кодов относятся [2, 3]:

- число информационных элементов m ;

- число проверочных элементов r (для корректирующих кодов);
- длина (разрядность) n кода – число элементов (символов), составляющих кодовую комбинацию, $n = m + r$;
- мощность кода N_p – число разрешенных кодовых комбинаций, используемых для передачи сообщений;
- основание (алфавит) q кода;
- полное число кодовых комбинаций N – число всех возможных комбинаций, равное q^n (для двоичных кодов – $N = 2^n$);
- избыточность кода R_n :

$$R_n = 1 - \frac{\log_q N_p}{\log_q N}, \quad (1.4)$$

или при $N_p = 2^m$ и $N = 2^n$

$$R_n = 1 - \frac{m}{n} = \frac{r}{n}; \quad (1.5)$$

- относительная скорость кода R , характеризующая степень использования в избыточном коде информационных возможностей его мощности,

$$R = \frac{\log_q N_p}{\log_q N} \text{ или } R = \frac{m}{n} = 1 - R_n;$$

- вес кодовой комбинации (кода) ω (для двоичного кода определяется количеством единиц в кодовой комбинации);
- минимальное кодовое расстояние кода

$$d = \min_{ij} d_{ij}, \quad (1.6)$$

определяемое как минимальное расстояние из всех полученных кодовых расстояний между парами кодовых комбинаций данного кода. Кодовое расстояние d_{ij} между i -й и j -й комбинациями этого кода определяется в соответствии с правилом

$$d_{ij} = \sum_{l=1}^n |a_{li} - a_{lj}|, \quad (1.7)$$

где a_{li}, a_{lj} – элементы, стоящие на l -м месте в i -й и j -й комбинациях, то есть d_{ij} определяется числом одноименных разрядов с различными значениями;

- вероятность необнаруживаемой ошибки $P_{но}$ – вероятность такого события, при котором принятая кодовая комбинация отличается от переданной, а свойства данного кода не позволяют определить факт наличия ошибки;

- вероятность обнаруженной ошибки $P_{оо}$ – вероятность, при которой принятая кодовая комбинация отличается от переданной и благодаря свойствам данного кода устанавливается факт наличия ошибки в кодовой комбинации;

- вероятность исправляемой ошибки $P_{ио}$ – вероятность такого события, при котором кодовая комбинация отличается от переданной, и благодаря свойствам данного кода исправляется ошибка в кодовой комбинации;

- вероятность возникновения ошибки $P_{ош}$ – вероятность такого события, при котором принятая кодовая комбинация отличается от переданной ($P_{ош} = P_{но} + P_{оо}$);

- кратность ошибки v определяется кратностью обнаруживаемых v_o и исправляемых $v_{и}$ ошибок;

- эффективность кода

$$r_{\dot{y}} = \frac{N_{\delta}}{N} \frac{P_{i\emptyset}}{P_{i\emptyset} - \sum_{i=1}^v P_i},$$

где P_i – вероятность обнаруживаемой или исправляемой ошибки в зависимости от свойств данного кода.

Степень защиты информации от ошибок определенным методом кодирования зависит, главным образом, от минимального кодового расстояния d данного кода.

Различают три вида кодового расстояния: Хемминга, Ли и матричное. Наиболее широкое распространение в теории кодирования нашло кодовое

расстояние Хемминга, так как оно неразрывно связано с понятием веса кодовой комбинации [2]. Кодовое расстояние Хемминга d между двумя комбинациями одной длины n определяется как число из одноименных разрядов (позиций), содержащих неодинаковые элементы. Для двоичных кодов, поскольку в двоичной арифметике суммирование одинаковых элементов дает 0, а неодинаковых – 1, расстояние Хемминга между двумя кодовыми комбинациями можно определить их поразрядным суммированием по $\text{mod } 2$ и последующим подсчетом числа ненулевых элементов, то есть определением веса ω такой суммы.

Общее число комбинаций длины n равно 2^n , а число комбинаций, отстоящих от данной на расстояние d , равно числу сочетаний из n по d :

$$C_n^d = \frac{n!}{d!(n-d)!}$$

Чтобы определить комбинацию, отстоящую от данной на расстояние d , можно прибавить к данной комбинации любую комбинацию веса d (d единицами и $(n-d)$ нулями). Сложение – поразрядное по $\text{mod } 2$.

Для обнаружения всех ошибок кратности v_0 кодовое расстояние должно быть

$$d \geq v_0 + 1, \quad (1.8)$$

а для исправления ошибок кратности v_u –

$$d \geq v_u + 1 \quad (1.9)$$

Для исправления и обнаружения ошибок кодовое расстояние

$$d \geq v_u + v_0 + 1 \quad (1.10)$$

Примерами ошибкообнаруживающих и корректирующих кодов, которые получили широкое распространение в ПД, могут служить код с одной проверкой на чётность, код с простым повторением, код Хэмминга, код с постоянным весом и плоскостной код.

Код с одной проверкой на чётность имеет $d = 2$ и позволяет обнаруживать все ошибки нечётной кратности. Получил очень широкое

распространение в системах связи из-за простоты своей реализации и малой избыточности.

Код с простым повторением имеет $d = 2$ и позволяет обнаруживать все ошибки, за исключением ошибок в элементах, стоящих на одной и той же позиции в первой и второй частях комбинации.

Код Хэмминга имеет $d = 4$ и позволяет исправлять все однократные ошибки и обнаруживать все двукратные ошибки.

Коды с постоянным весом (равновесный код) имеют преимущество при использовании в каналах, которые в значительной степени асимметричны (что во множестве случаев и встречается на практике). В асимметричном канале данные коды обнаруживают все ошибки нечётной кратности. Из чётных ошибок не выявляются только те, при которых происходит симметричное преобразование 0 в 1 в одном разряде и 1 в 0 в другом. Код с постоянным весом получил широкое распространение в СПД, но он не позволяет производить коррекцию ошибок. Для того, чтобы исправлять ошибки предлагается использовать плоскостной код с $d = 4$, что позволяет исправлять все однократные ошибки и обнаруживать все двукратные ошибки. Дополнительным его достоинством является то, что он так же как и код с постоянным весом является комбинаторным, а значит и преобразование равновесного кода в плоскостной будет происходить наиболее простым образом с минимальными аппаратными затратами.

2.1 Выбор совокупности кодов для передачи данных

Согласно заданию на исследование адаптивная система защиты от ошибок должна обеспечить передачу четырехразрядных десятичных чисел, представленных с помощью двоично-десятичного кода (ДДК). Учитывая, что число десятичных цифр равно 10, то количество $n_{\text{ддк}}$ разрядов ДДК цифры

$$n_{\text{ддк}} = \lceil \log_2 10 \rceil = 4$$

В качестве кода, предназначенного для передачи числовых данных в условиях низкого уровня помех, выбирается код с одной проверкой на чётность (КПЧ), который позволяет обнаруживать все ошибки нечётной кратности. Формирование КПЧ основано на получении дополнительного бита y_n паритета путем сложения значений всех разрядов $x_3x_2x_1x_0$ двоично-десятичного кода цифры:

$$y_n = x_3 \oplus x_2 \oplus x_1 \oplus x_0 \quad (1.11)$$

и прибавлении его к исходному коду. Комбинации КПЧ (согласно 1.11) и соответствующие им комбинации ДДК цифры приведены в таблице 1.2.

Очевидно, что разрядность $n_{\text{кпч}}$ кода с битом четности

$$n_{\text{кпч}} = n_{\text{ддк}} + 1 = 4 + 1 = 5$$

Сложение по модулю 2 всех пятиразрядных кодовых комбинаций КПЧ друг с другом показывает, что минимальное кодовое расстояние для этого кода $d_{\text{min}} = 2$. Следовательно, в соответствии с (1.8) для используемого КПЧ

$$v_0 + 1 \leq 2 \text{ или } v_0 \leq 1,$$

то есть данный код может обнаруживать все однократные ошибки (с кратностью $v_o = 1$). Согласно (1.9) КПЧ не может исправлять обнаруженные однократные ошибки, поскольку $v_u < 1$.

Так как количество всех двоичных пятиразрядных комбинаций

$$N = 2^5 = 32$$

а разрешенных для КПЧ с четырьмя информационными разрядами

$$N_p = 2^4 = 16,$$

то ошибкообнаруживающая способность $Q_{\text{кпч}}$ рассматриваемого кода

$$Q_{\text{кпч}} = 1 - \frac{N_p}{N} = 1 - \frac{16}{32} = 1 - 0,5 = 0,5$$

Это означает КПЧ может обнаруживать 50% всех ошибок, возникаемых при передаче его комбинаций по КС. Избыточность такого кода по формуле (1.4)

$$R_{\text{эф}} = 1 - \frac{\log_2 16}{\log_2 32} = 1 - \frac{4}{5} = 1 - 0,8 = 0,2,$$

а его относительная скорость (1.5)

$$S_{\text{эф}} = 1 - R_{\text{эф}} = 1 - 0,2 = 0,8.$$

Таблица 1.2 – Комбинации КПЧ и соответствующие им ДДК

Десятичная цифра	Двоично-десятичный код $x_3 x_2 x_1 x_0$	Бит y_n четности	Код с битом четности $y_3 y_2 y_1 y_0 y_n$
0	0000	0	00000
1	0001	1	00011
2	0010	1	00101
3	0011	0	00110
4	0100	1	01001
5	0101	0	01010
6	0110	0	01100
7	0111	1	01111
8	1000	1	10001
9	1001	0	10010

Доля обнаруживаемых ошибок для КПЧ невелика, поэтому для дальнейшего повышения качества передачи предлагается использовать равновесный код (РК), который можно применять для канала в условиях среднего уровня помех [3]. Равновесный код – это код с постоянным количеством единиц в каждой кодовой комбинации. Увеличение или уменьшение количества единиц в кодовой комбинации говорит о наличии ошибки. Число кодовых комбинаций в двоичных кодах с постоянным весом длиной в n символов

$$N_{\delta} = C_n^k = \frac{n!}{k! \cdot (n-k)!}, \quad (1.12)$$

где k – число единиц в кодовой комбинации.

Чтобы обеспечить $N_p = 10$, необходимо взять число разрядов РК $n_{pk} = 5$, а число двоичных единиц $k = 2$. Действительно, по (1.12)

$$N_{\delta} = \frac{5!}{2! \cdot 3!} = 10.$$

Кодовые комбинации РК "2 из 5" представлены в таблице 1.3.

Таблица 1.3 – Равновесные комбинации и их соответствие комбинациям ДДК

Десятичная цифра	Двоично-десятичный код $x_3 x_2 x_1 x_0$	Комбинации равновесного кода "2 из 5" $y_4 y_3 y_2 y_1 y_0$
0	0000	00011
1	0001	00101
2	0010	01001
3	0011	00110
4	0100	01010
5	0101	01100
6	0110	10001
7	0111	10010
8	1000	10100
9	1001	11000

Сложение по модулю 2 всех пятиразрядных равновесных комбинаций друг с другом показывает, что минимальное кодовое расстояние для кода РК, как и для КПЧ, равно $d_{kp} = 2$.

Следовательно, в соответствии с (1.8) для РК

$$\nu_0 + 1 \leq 2 \text{ или } \nu_0 \leq 1,$$

то есть данный код может обнаруживать все однократные ошибки (с кратностью $v_o = 1$). Согласно (1.9) РК также, как и КПЧ, не может исправлять обнаруженные однократные ошибки, поскольку $v_u < 1$. Но ошибкообнаруживающая способность $Q_{рк}$ этого кода выше, поскольку число разрешенных равновесных кодовых комбинаций у него меньше:

$$Q_{\hat{e}i \neq} = 1 - \frac{N_p}{N} = 1 - \frac{10}{32} = 1 - 0,66 = 0,34,$$

то есть приблизительно 69% ошибок РК позволяет обнаруживать. Избыточность такого кода по формуле (1.4)

$$R_{\hat{e}e} = 1 - \frac{\log_2 10}{\log_2 32} = 1 - \frac{3,3}{5} = 1 - 0,66 = 0,34,$$

а его относительная скорость (1.5)

$$S_{\hat{e}i \neq} = 1 - R_{\hat{e}i \neq} = 1 - 0,34 = 0,66$$

При большом числе ошибок частота переспросов возрастает и, следовательно, скорость передачи информации падает, а значит уменьшается производительность мультикодовой системы защиты от ошибок. С тем, чтобы не допустить существенного снижения скорости передачи для случая высокого уровня помех предлагается применить корректирующий комбинаторный плоскостной код (КПК).

КПК использует возможность нахождения любой точки плоскости системой комбинаторных координат. В предлагаемом коде число контрольных символов r равно числу координат, а общее число информационных символов m – числу комбинаций из r по 2, то есть

$$m = C_r^2 = \frac{1}{2} r (r - 1).$$

В местах пересечения координатных шин будем располагать информационные, а у изгибов – проверочные символы, используя при этом принцип проверки на четность. Общее число символов $n_{кпк}$, составляющих кодовую группу, равно:

$$n_{\hat{e}\bar{i}\hat{e}} = m + r = C_r^2 + r = \frac{1}{2}r(r+1).$$

Зная число информационных символов, всегда можно определить число проверочных символов. Решая квадратное уравнение $r^2 - r - 2m = 0$, получаем:

$$n_{\hat{e}\bar{i}\hat{e}} = \left\lceil \frac{1}{2} + \sqrt{\frac{1}{4} + 2m} \right\rceil.$$

Зависимость общего числа символов в кодовой группе от числа информационных символов у плоскостных кодов примет вид:

$$n_{\hat{e}\bar{i}\hat{e}} = \left\lceil \frac{1}{2} + m + \sqrt{\frac{1}{4} + 2m} \right\rceil. \quad (1.13)$$

В целях максимально возможного повышения помехоустойчивости передачи в качестве информационных разрядов для КПК возьмем разряды РК. Таким образом, при $n = n_{кр} = 5$ из (1.13) получаем

$$n_{\hat{e}\bar{i}\hat{e}} = \left\lceil \frac{1}{2} + 5 + \sqrt{\frac{1}{4} + 10} \right\rceil = \left\lceil 2,5 + \sqrt{10,25} \right\rceil = 9,$$

а число проверочных разрядов $r = n_{кпк} - n_{кр} = 4$.

Задача выявления позиции, на которой находится искаженный двоичный символ, решается для КПК согласно рисунку 1.4 [4].

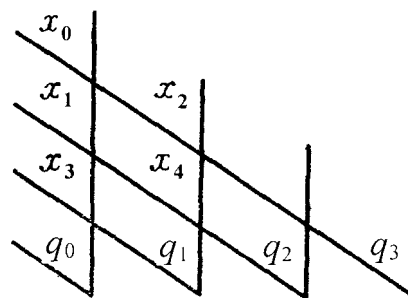


Рисунок 1.4 – Расположение информационных и проверочных разрядов в координатной решетке

Проверочные символы располагаются вдоль одной из трёх сторон матрицы на рисунке 1.4. Значения проверочных двоичных разрядов

определяются из проверок информационных символов, расположенных вдоль соответствующих координатных линий, на четность:

$$\begin{cases} q_0 = y_0 \oplus y_1 \oplus y_3 \\ q_1 = y_2 \oplus y_3 \oplus y_4 \\ q_2 = y_1 \oplus y_4 \\ q_3 = y_0 \oplus y_2 \end{cases} \quad (1.14)$$

Произведя последовательное считывание значений разрядов из матрицы, получим последовательность информационных и проверочных символов в передаваемой кодовой комбинации: $y_4 y_3 y_2 y_1 y_0 q_3 q_2 q_1 q_0$.

Если принятая кодовая комбинация не содержит ошибок, то результаты проверок на четность равны нулю:

$$\begin{cases} q_0 \oplus y_0 \oplus y_1 \oplus y_3 = 0 \\ q_1 \oplus y_2 \oplus y_3 \oplus y_4 = 0 \\ q_2 \oplus y_1 \oplus y_4 = 0 \\ q_3 \oplus y_0 \oplus y_2 = 0 \end{cases}.$$

Отображение двоичных разрядов, охваченных каждой проверкой на четность, приведено в таблице 1.4, из которой видно какие проверки на четность позволяют обнаружить ошибочные кодовые элементы.

Например, если первая, вторая и четвертая проверки на четность имеют 0, а третья 1, то это значит, что ошибка находится в третьем проверочном символе q_2 . Если же результаты первой и третьей проверок равны 0, а второй и четвертой 1, то, следовательно, ошибка находится в информационном символе y_1 . Комбинации КПК и их соответствие комбинациям ДДК приведены в таблице 1.5.

Сложение по модулю 2 всех девятиразрядных плоскостных комбинаций друг с другом показывает, что минимальное кодовое расстояние для кода КПК равно $d_{кпк} = 4$.

Следовательно, в соответствии с (1.8) для используемого КПК

$$v_0 + 1 \leq 4 \text{ или } v_0 \leq 2,$$

Таблица 1.4 – Соответствие ошибочных разрядов значениям проверочных разрядов

Номер проверки	Информационные символы					Проверочные символы			
	у ₀	у ₁	у ₂	у ₃	у ₄	q ₀	q ₁	q ₂	q ₃
1	■	■		■		■			
2			■	■	■		■		
3		■			■			■	
4	■		■						■

то есть данный код может обнаруживать все однократные, двукратные и трехкратные ошибки. Согласно (1.9) КПК может исправлять обнаруженные однократные ошибки, поскольку $v_u \leq 1,5$. Ошибкообнаруживающая способность данного кода намного больше вышеприведенных КПК и РК. Так как $N = 2^9 = 512$, то

$$Q_{\hat{e}i \hat{e}} = 1 - \frac{N_p}{N} = 1 - \frac{10}{512} = 1 - 0,0195 = 0,98$$

то есть приблизительно 98% ошибок КПК позволяет обнаруживать.

Избыточность такого кода по формуле (1.1)

$$R_{\hat{e}i \hat{e}} = 1 - \frac{\log_2 10}{\log_2 512} = 1 - \frac{3,3}{9} = 1 - 0,37 = 0,63,$$

а его относительная скорость (1.5)

$$S_{\hat{e}i \hat{e}} = 1 - R_{\hat{e}i \hat{e}} = 1 - 0,63 = 0,37$$

Таблица 1.5 – Комбинации КПК и соответствующие им ДДК и РК

Десятичная цифра	Двоично-десятичный	Комбинации равновесного кода "2 из	Комбинации плоскостного код

	код	$5'' y_4 y_3 y_2 y_1 y_0$	$y_4 y_3 y_2 y_1 y_0 q_3 q_2 q_1 q_0$
0	0000	00011	00011 1100
1	0001	00101	00101 0011
2	0010	00110	00110 1111
3	0011	01001	01001 1010
4	0100	01010	01010 0110
5	0101	01100	01100 1001
6	0110	10001	10001 1111
7	0111	10010	10010 0011
8	1000	10100	10100 1100
9	1001	11000	11000 0101

2.3 Анализ помехоустойчивости используемых кодов

Анализ помехоустойчивости используемых кодов – РК и КПЧ – следует проводить на основе такого критерия как вероятность необнаруживаемой ошибки, обоснование применения которого приведено в работе [5].

В качестве модели канала передачи воспользуемся несимметричным каналом без памяти, в котором вероятности правильной передачи для двоичных нуля и единицы отличаются друг от друга: $p_{11} \neq p_{00}$. Такая модель канала представляет наибольший интерес, поскольку она наиболее часто используется для моделирования процессов в реальных каналах связи.

Определение вероятности V_k необнаруживаемой ошибки при передаче информации с помощью равновесного кода осуществляется по следующей формуле [6]

$$V_k = \sum_{r=1}^k C_k^r \cdot C_{n-k}^r \cdot p_{01}^r \cdot p_{10}^r \cdot p_{00}^{n-k-r} \cdot p_{11}^{k-r}. \quad (1.15)$$

где p_{01} – вероятность возникновения ошибки типа $0 \rightarrow 1$;

p_{10} – вероятность возникновения ошибки типа $1 \rightarrow 0$;

p_{00} – вероятность правильного перехода $0 \rightarrow 0$;

p_{11} – вероятность правильного перехода $1 \rightarrow 1$.

При этом должны соблюдаться следующие равенства:

$$p_{00} + p_{01} = 1,$$

$$p_{11} + p_{10} = 1,$$

обоснованием которых является то, что ошибка типа $0 \rightarrow 1$ и переход $0 \rightarrow 0$, а также ошибка типа $1 \rightarrow 0$ и переход $1 \rightarrow 1$, поотдельности есть полные группы событий.

Построим для равновесного кода графические зависимости $V_k = f(p_{11}, k)$ от изменения состояния КС, то есть p_{11} (или $p_{10} = 1 - p_{11}$), для различных значений числа $1 \leq k \leq 7$ двоичных единиц, длине равновесной комбинации $n = 8$ и $p_{00} = 0,999$ (рисунок 1.5).

Как показывает анализ графиков на рисунке 1.5 вероятность V_k необнаруживаемой ошибки существенно зависят как от числа двоичных единиц k равновесных комбинаций, так вероятности ошибки. Каждый из семейства графиков V_k ($2 \leq k \leq 7$) имеет свой максимум, расположение которого по оси абсцисс зависит от асимметрии канала, то есть соотношения вероятностей p_{01} и p_{10} .

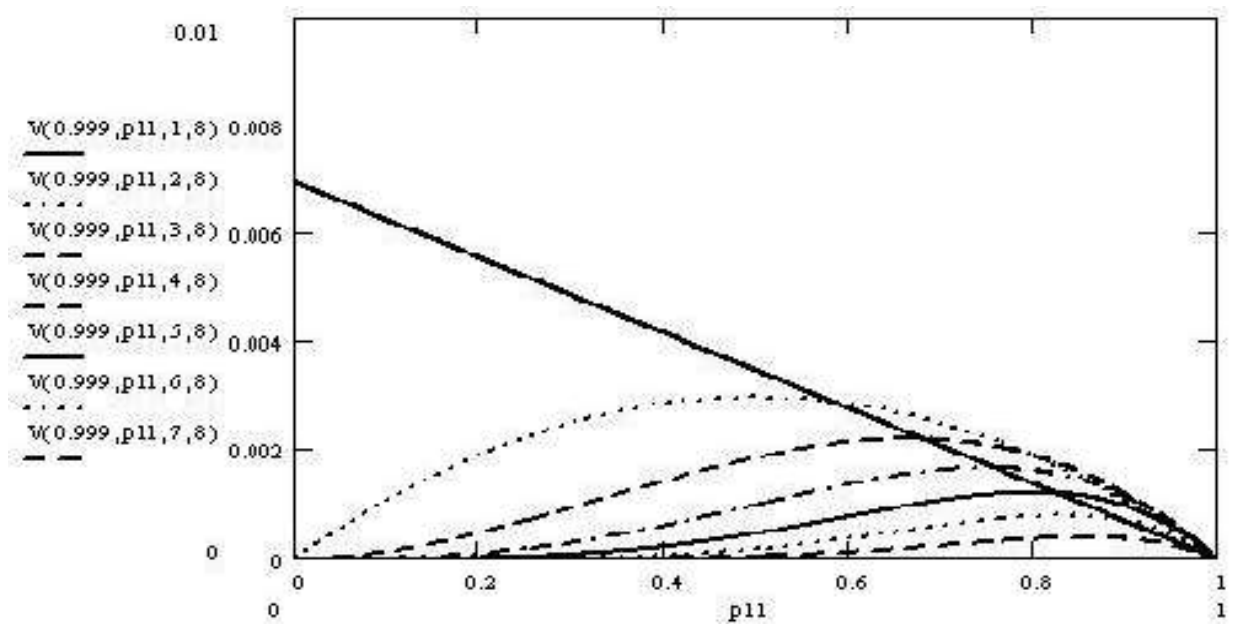


Рисунок 1.5 – Графики вероятности $V_k = f(p_{11}, k)$ необнаруживаемой ошибки для равновесного кода

Вычисление вероятности V_k необнаруживаемой ошибки для кода с проверкой на четность выполняется по следующей формуле [7]:

$$\begin{aligned}
 V_k = & \sum_{\alpha=0}^{\lfloor \frac{m-1}{2} \rfloor} \sum_{\beta=0}^{\lfloor \frac{k-1}{2} \rfloor} C_m^{2\alpha+1} C_k^{2\beta+1} p_{00}^{[m-(2\alpha+1)]} p_{01}^{(2\alpha+1)} p_{11}^{[k-(2\beta+1)]} p_{10}^{(2\beta+1)} + \\
 & + \sum_{\alpha=0}^{\lfloor \frac{m}{2} \rfloor} \sum_{\beta=0}^{\lfloor \frac{k}{2} \rfloor} C_m^{2\alpha} C_k^{2\beta} p_{00}^{[m-2\alpha]} p_{01}^{2\alpha} p_{11}^{[k-2\beta]} p_{10}^{2\beta} - p_{00}^m p_{11}^k.
 \end{aligned} \tag{1.16}$$

где m – число двоичных нулей в комбинациях КПЧ.

График функции (1.16) для кода с контролем по четности при различных значениях k , длине комбинации КПЧ $n = 8$ и $p_{00} = 0,999$ приведен на рисунке 1.6.

Как показывает рисунок 1.6, вероятность V_k также существенно зависит от значений p_{10} и числа k двоичных единиц. При этом точки перегибов графиков определяются соотношением вероятностей p_{01} и p_{10} . Значение же самой вероятности V_k при соответствующих значениях p_{11} для КПЧ будет значительно выше, чем для РК.

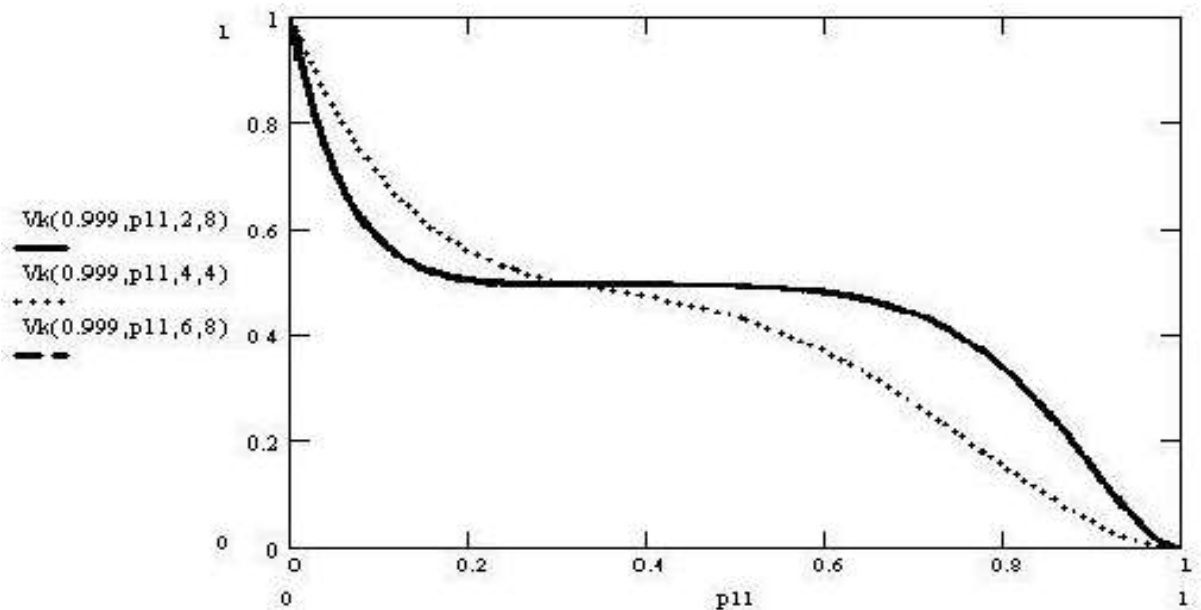


Рисунок 1.6 – График вероятности $V_k = f(p_{11}, k)$ необнаруживаемой для кода с контролем по четности

Таким образом, по результатам исследования эффективности применения совокупности ошибкообнаруживающих и корректирующих кодов можно сформулировать следующие выводы:

1) в целях повышения скорости передачи информации следует применять адаптивный кодовый способ передачи, основанный на использовании нескольких помехоустойчивых кодов;

2) выбор того или иного кода следует осуществлять на основе оценки состояния канала связи;

3) для передачи данных по малозашумленному каналу возможно применение кодов с невысокой ошибкообнаруживающей способностью, например кодов с битом паритета;

4) для передачи данных по среднешазумленному каналу следует применять код с более высокой ошибкообнаруживающей способностью, например равновесный код;

5) для передачи данных по сильнозашумленному каналу следует применять код с исправлением ошибок, снижая тем самым частоту обращений к передающему устройству.

3 ПРАКТИЧЕСКАЯ РЕАЛИЗАЦИЯ МУЛЬТИКОДОВОГО МЕТОДА ЗАЩИТЫ ДАННЫХ

3.1 Алгоритм работы системы передачи данных на основе мультикодовой защиты данных

В качестве элемента адаптации для проектируемой МКСЗ предлагается рассмотреть процедуру выбора нескольких кодов, различающихся между собой ошибкообнаруживающей и корректирующей способностями. Число ошибок в принимаемом приемником информационном пакете находится в прямо пропорциональной зависимости от уровня помех в КС. Следовательно, рассматриваемая МКСЗ должна осуществлять выбор кода в зависимости от числа искаженных двоичных разрядов, зафиксированных принимающей системой. Информацию о числе ошибок, присутствующих в данных, необходимо передавать в МКСЗ регулярно. Такое сообщение от приемника должно поступать после передачи всех разрядов числа. Таким образом, должна быть обеспечена информационная обратная связь с проектируемой системой. В целях экономии аппаратурных затрат и простоты алгоритма передачи информационный обмен необходимо проводить в полудуплексном режиме.

В качестве кодов, используемых в МКСЗ для передачи, предлагается применить следующие: ошибкообнаруживающий код с проверкой на четность (нечетность); ошибкообнаруживающий равновесный код; корректирующий плоскостной код.

Код с проверкой на четность предназначен для передачи информации в условиях невысокого уровня помех в КС, другими словами для "хорошего" канала. Равновесный код служит для передачи данных в условиях среднего уровня помех, или для "среднего" канала, а также для несимметричного КС.

Плоскостной код предназначен для передачи информации в условиях высокого уровня помех, то есть для "плохого" канала.

В результате алгоритм работы МКСЗ выглядит следующим образом (рисунок 1.7). Внешнее устройство (ВУ) при необходимости передачи числовых данных, выполняя шаг 1, загружает в проектируемую МКСЗ десятичный разряд числа, представленный в двоичном виде. Далее, действиями

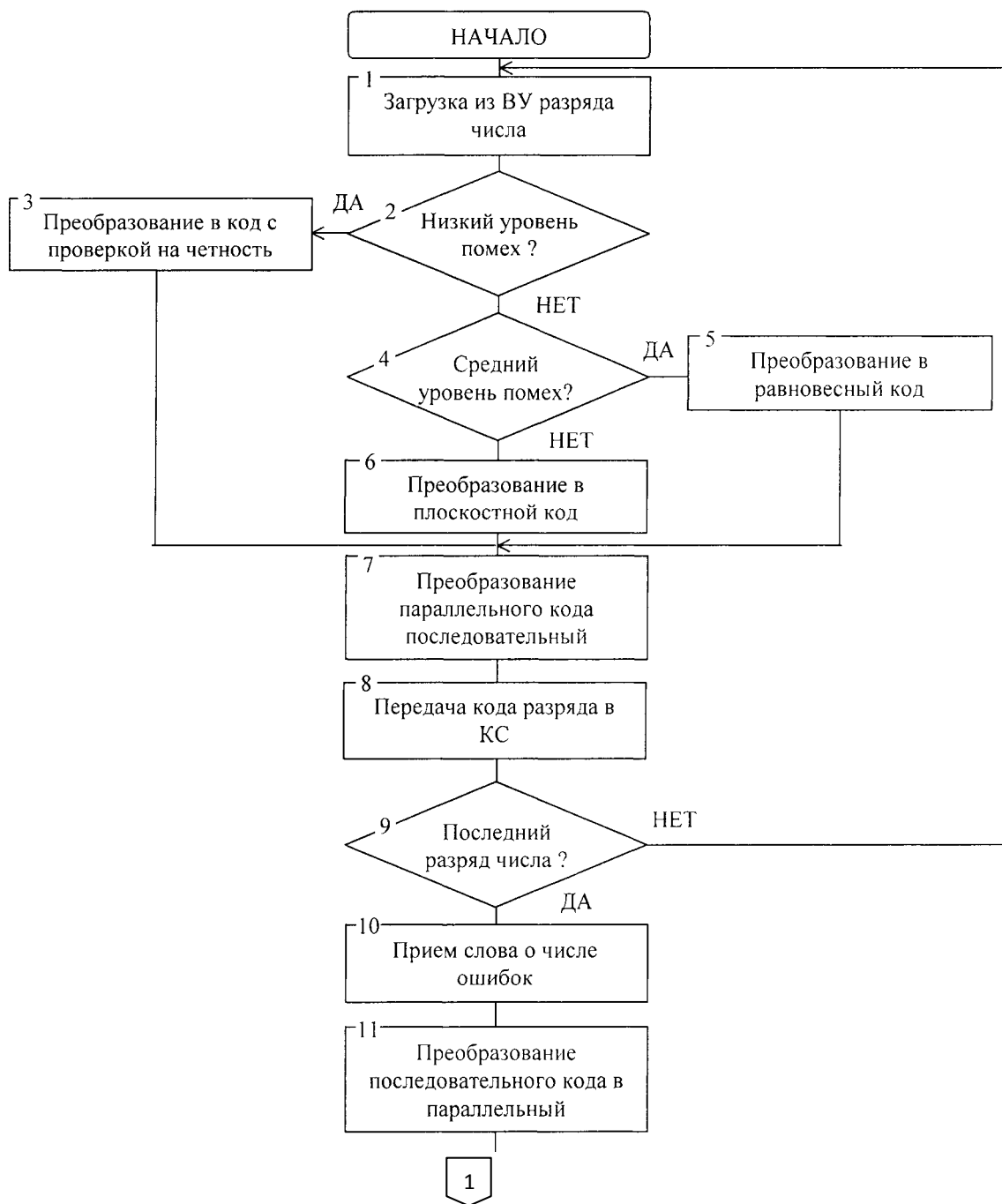
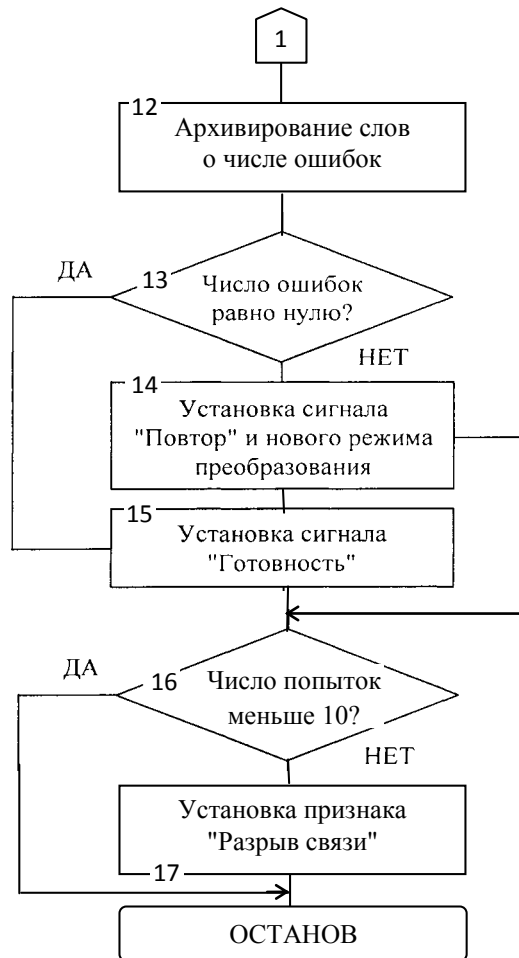


Рисунок 1.7 – Алгоритм работы МКСЗ



Продолжение рисунка 1.7

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Результатом проведенного исследования был разработан метод мультикодовой защиты данных от ошибок, предназначенная для повышения качества передачи числовой информации по последовательному каналу связи и повышения производительности систем связи. На основании данного метода разработан алгоритм работы системы передачи данных, которая выполняет следующие функции:

- выбор помехоустойчивого кода в зависимости от уровня помех в канале связи;
- помехоустойчивое кодирование числовых данных на основе кода с битом паритета, равновесного кода "2 из 5", комбинаторного плоскостного кода;
- обеспечение полудуплексного режима передачи числовых данных;
- обеспечение синхронного способа передачи числовых данных;
- архивирование данных о состоянии канала передачи и режимах кодопреобразования;
- контроль и сигнализация обрыва связи между передатчиком и приемником.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Чернега В.С., Василенко В.А., Бондарев В.Н. Расчет и проектирование технических средств обмена и передачи информации: Учеб. пособие для вузов. – М.: Высшая школа, 1990. – 224 с.
2. Жураковский Ю.П. Передача информации в ГАП: Учеб. пособие. – К.. Выща школа, 1991. – 216 с.
3. Березюк Н.Т., Андрущенко А.Г., Мощицкий С.С. Кодирование информации (двоичные коды). – Харьков: Выща школа, 1978. – 252 с.
4. Кувырков П.П., Темников Ф.Е. Комбинаторные системы. – М.: Энергия, 1975. – 152 с.
5. Борисенко А.А., Онанченко Е.Л. Оценка помехоустойчивости неразделимых кодов / Вісник Сумського університету 1994, № 2 – с 64-68.
6. Борисенко А.А., Бережная О.В., Кулик И.А. Оценка помехоустойчивости системы передачи данных на основе равновесных кодов / Вісник Сумського університету 1999, № 1(12) – с. 79-82.
7. Кулик И.А. Ошибкообнаруживающая способность кода с битом паритета / Тезисы докладов "Современные методы кодирования в электронных системах" 2002 – с. 38-39.