

**MINISTRY OF EDUCATION AND SCIENCE OF UKRAINE  
SUMY STATE UNIVERSITY  
UKRAINIAN FEDERATION OF INFORMATICS**

## **PROCEEDINGS**

**OF THE IV INTERNATIONAL SCIENTIFIC  
CONFERENCE**

**ADVANCED INFORMATION  
SYSTEMS AND TECHNOLOGIES**

**AIST-2016**



**May 25 –27, 2016  
Sumy, Ukraine**

# Linear-fractional combinatorial optimization problems: model and solving

O.O. Iemets<sup>1</sup>, T.M. Barbolina<sup>2</sup>

<sup>1</sup>Poltava University of Economics and Trade, Ukraine, yemetsli@ukr.net

<sup>2</sup>Poltava V.G. Korolenko National Pedagogical University, Ukraine, tm-b@ukr.net

**Abstract.** *Euclidean problems of linear-fractional combinatorial optimization on arrangements are discussed. Authors propose the model of practical problem. Also the polynomial algorithm for solving linear-fractional combinatorial optimization problems on arrangements is discussed.*

**Keywords.** *Combinatorial Optimization, Linear-Fractional Optimization, Modeling, Optimization Problems On Arrangements.*

## ВСТУП

Побудова і дослідження моделей багатьох процесів і систем приводить до розв'язування оптимізаційних задач, у тому числі й з обмеженнями комбінаторного характеру. Такі задачі вивчаються, зокрема, в рамках евклідової комбінаторної оптимізації

Мета доповіді — побудова математичної моделі однієї задачі перевезення як задачі евклідової комбінаторної оптимізації на розміщеннях та представлення алгоритму розв'язування такої задачі.

## ПОБУДОВА МАТЕМАТИЧНОЇ МОДЕЛІ

Нехай фірма з організації перевезень має парк з  $\eta$  транспортних засобів різної вантажопідйомності і  $k \leq \eta$  маршрутів перевезення. Для кожного маршруту відомі витрати  $d_j$  на перевезення одиниці товару і відповідний прибуток  $c_j$ ; нехай також  $c_0$  — прибуток, а  $d_0$  — витрати, незалежні від розподілу транспортних засобів за маршрутами. Необхідно так розподілити транспортні засоби за маршрутами, щоб максимізувати рентабельність.

Для формалізації обмеження на наявні транспортні засоби доцільно використати апарат евклідової комбінаторної оптимізації [1]. Нехай  $G$  — мультимножина значень вантажопідйомності транспортних засобів, тоді кожному розподілу машин за маршрутами взаємно однозначно відповідає вектор, що є елементом загальної множини розміщень:  $x = x_1, \dots, x_k \in E_\eta^k G$ . Отже, задача полягає у максимізації на множині

$E_\eta^k G$  функції  $\Phi x = \frac{\sum_{j=1}^k c_j x_j + c_0}{\sum_{j=1}^k d_j x_j + d_0}$ , тобто у

знаходженні пари  $\langle \Phi x^*, x^* \rangle$  такої, що

$$\Phi x^* = \max_{x \in E_\eta^k G} \Phi x ; x^* = \arg \max_{x \in E_\eta^k G} \Phi x \quad (1)$$

## АЛГОРИТМ РОЗВ'ЯЗУВАННЯ ДРОБОВО-ЛІНІЙНОЇ ЗАДАЧІ ОПТИМІЗАЦІЇ НА РОЗМІЩЕННЯХ

Задача (1) є безумовною дробово-лінійною задачею комбінаторної оптимізації на розміщеннях. Для її розв'язування може використовуватися аналітичний метод [2], проте теоретичні оцінки складності алгоритму невідомі. Нижче пропонується поліноміальний алгоритм, який спирається на метод параметризації розв'язування дробово-лінійних задач оптимізації.

Розглянемо функцію  $\varphi x, \lambda = \sum_{j=1}^k \bar{c}_j x_j$ , де  $\bar{c}_j = c_j - \lambda d_j$ . Якщо при деякому  $\lambda$

максимум  $\varphi^*$  функції  $\varphi x, \lambda$  на множині  $E_{\eta}^k G$  дорівнює  $\varphi^* = \lambda d_0 + c_0$ , то відповідна максималі  $x^*$  також задовольняє умову (1).

Для всіх  $i \in J_{k-1}^1$  (тут і далі  $J_r^s = r, \dots, s$ ),  $j \in J_k^{i+1}$  обчислимо величини

$$\alpha_{i,j} = \begin{cases} \frac{c_i - c_j}{d_i - d_j}, & \text{якщо } d_i \neq d_j; \\ M, & \text{якщо } d_i \neq d_j, c_i > c_j; \\ -M, & \text{якщо } d_i \neq d_j, c_i \leq c_j, \end{cases} \quad (2)$$

де  $M$  — велике додатне число.

Упорядкуємо величини (2) за неспаданням:

$$\alpha_{i_1, j_1} = \dots = \alpha_{i_{r-1}, j_{r-1}} = -M < \alpha_{i_r, j_r} \leq \dots \leq \alpha_{i_s, j_s} < M = \dots = \alpha_{i_m, j_m}$$

де  $m = \frac{k(k-1)}{2}$ . Для всіх  $t \in J_{s-1}^r$  позначимо

$$I t = \lambda | \alpha_{i_t, j_t} < \lambda \leq \alpha_{i_{t+1}, j_{t+1}} \quad . \quad \text{Нехай}$$

$$\text{також} \quad I r-1 = \lambda | \lambda \leq \alpha_{i_r, j_r} \quad ,$$

$$I s = \lambda | \lambda > \alpha_{i_s, j_s} \quad . \quad \text{Тоді } \forall \lambda \in I t \quad , \quad \text{де}$$

$t \in J_s^{r-1}$ , коефіцієнти функції  $\varphi x, \lambda$  задовольняють умови

$$\bar{c}_{i_t} \leq \bar{c}_{j_t} \quad \forall \tau \in J_t^1, \quad \bar{c}_{i_t} \geq \bar{c}_{j_t} \quad \forall \tau \in J_m^{t+1} \quad (3)$$

З достатньої умови екстремалі в оптимізаційній задачі на розміщеннях [1] випливає, що для визначення максималі функції  $\varphi x, \lambda$  на  $E_{\eta}^k G$  за умови (3) потрібно знати кількість додатних серед коефіцієнтів  $\bar{c}_l$ .

Зазначимо, що для довільного  $l \in J_k^1$   $\bar{c}_l = c_l - \lambda d_l \geq c_l - \alpha_{i_{t+1}, j_{t+1}} d_l$ , тому при  $c_l > \alpha_{i_{t+1}, j_{t+1}} d_l$  маємо  $\bar{c}_l > 0 \quad \forall \lambda \in I t$ . Якщо  $v$  — найбільший індекс такий, що  $c_{q_v} > \alpha_{i_{t+1}, j_{t+1}} d_{q_v}$ , то  $\bar{c}_{q_t} > 0 \quad \forall \tau \in J_v^1 \quad \forall \lambda \in I t$ . Аналогічно, якщо  $w$  — найменший індекс такий, що  $c_{q_w} < \alpha_{i_t, j_t} d_{q_w}$ ,

то  $\bar{c}_{q_t} < 0 \quad \forall \tau \in J_k^w \quad \forall \lambda \in I t$ . Отже, додатних чисел серед коефіцієнтів функції  $\varphi x, \lambda$  для довільних  $\lambda \in I t$  не менше  $v$  і не більше  $w$ .

Нехай  $p \in J_w^v$ , точка  $x^*$  є мінімаллю функції  $\varphi x, \lambda$  на  $E_{\eta}^k G$ , де  $\lambda \in I t$ , причому серед коефіцієнтів  $\bar{c}_l = c_l - \lambda d_l$  маємо  $p$  додатних. Обчислимо  $\lambda^* = \Phi x^*$ . Якщо також  $\lambda^* \in I t$ , причому серед чисел  $c_l - \lambda^* d_l$  ( $l \in J_k$ ) маємо  $p$  додатних, то  $x^*$  — також мінімаль функції  $\varphi x, \lambda^*$  на множині  $E_{\eta}^k G$ . А тоді  $\langle \lambda^*, x^* \rangle$ , як зазначено вище, є розв'язком задачі (1). Якщо для жодного  $p \in J_w^v$  мінімаль функції  $\Phi x$  на множині  $E_{\eta}^k G$  знайдена не буде, то перейдемо до розгляду наступного значення  $t$ .

Авторами показано, що для алгоритму, побудованого на основі викладених вище положень, справедлива така оцінка часової складності  $O k^4$ .

## ВИСНОВКИ

У доповіді побудовано математичну модель однієї задачі організації перевезень як евклідової задачі комбінаторної оптимізації дробово-лінійної функції на розміщеннях. Розглянуто також поліноміальний алгоритм розв'язування таких задач.

## REFERENCES

- [1] Stoyan Yu.G. Theory and Methods of Euclidean Combinatorial Optimization / Yu. G. Stoyan, O.O. Iemets. — Kyiv : Instytut systemnykh doslidzhen osvity, 1993. — 188 p. (in Ukrainian). — Available: <http://dspace.puet.edu.ua/handle/123456789/487>
- [2] Iemets O.O. Optimization of linear-fractional functions on arrangements / O.O. Iemets, O.O. Chernenko. — Kyiv : Naukova dumka, 2011. — 154 p. (in Russian). — Available: <http://dspace.puet.edu.ua/handle/123456789/467>.