

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
СУМСЬКИЙ ДЕРЖАВНИЙ УНІВЕРСИТЕТ

ІНФОРМАТИКА, МАТЕМАТИКА,
АВТОМАТИКА

ІМА :: 2017

**МАТЕРІАЛИ
та програма**

НАУКОВО-ТЕХНІЧНОЇ КОНФЕРЕНЦІЇ

(Суми, 17–21 квітня 2017 року)



Суми
Сумський державний університет
2017

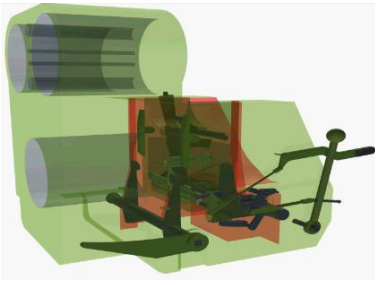
Формування множини альтернативних варіантів форм методичного забезпечення навчальної дисципліни

Плакс Р. Д., студент; Федотова Н. А., старший викладач
Сумський державний університет, м. Суми

Формування готовності майбутніх офіцерів до професійної діяльності є ключовою складовою системи військового професійної освіти. Вимоги до майбутніх військових фахівців визначають зміна пріоритетів в організації освітнього процесу у військових вузах, його спрямованість на особистісно-орієнтоване зростання випускника, формування його професійної компетентності, забезпечення умов розкриття його потенціалу.

Однак існує ряд причин, що знижують ефективність навчання дітей і придбання курсантами практичних навичок в рамках навчального процесу: відсутність необхідного обладнання, небезпечність використання для недосвідчених курсантів, тощо.

Для вирішення цієї проблеми використовують тренажерні комп'ютеризовані системи. Більшість серйозних тренажерних систем є складними програмно-апаратними комплексами. Саме такий варіант реалізації забезпечує максимальну ефективність підготовки фахівців.



Але такі комплекси потребують значних фінансових вкладень, а також складні в обслуговуванні. Недоліками таких тренажерів є те, що вони вузько спеціалізовані під конкретне завдання, і майже не мають можливості до зміни поставленої мети. Тому створено мультимедійний тренажер роботи затвору гармати, який демонструє

роботу механізмів. Він дозволяє переглянути процеси, які відбуваються всередині затвору у реальному часі, що не можливо при використанні реального макету. Перевагами такого тренажеру є невисока вартість, компактність, можливість розташування практично в будь-якому приміщенні. Недоліки проявляються в неможливості забезпечення високого ступеня наближеності до реальної обстановки об'єкта, що моделюється. Цей недолік буде виправлений у рамках наступної запланованої роботи.