

УДК 539.3

В. Н. Максименко, Л. А. Фильшинский

О ПЕРЕДАЧЕ УСИЛИЙ ОТ СТРИНГЕРА ПЕРЕМЕННОЙ ЖЕСТКОСТИ К АРМИРОВАННОЙ ОБОЛОЧКЕ

Исследованию подкрепленных ребрами оболочек посвящена обширная литература. Обзор последних работ в этой области содержится в работе [2]. Строгие решения, использующие методы теории интегральных уравнений, приведены, например, в работе [3].

Представляет интерес обобщение этих подходов на усиленные стрингерами оболочки из композиционных материалов. В первом приближении такую оболочку можно рассматривать как анизотропную.

В данной статье рассматривается упругое поведение анизотропной оболочки, усиленной стрингерами переменного сечения.

§ 1. Предварительные результаты. Оболочка под действием сосредоточенных нагрузок. Будем исходить из дифференциальных уравнений равновесия в перемещениях для пологих анизотропных оболочек, составленных из нечетного числа однородных анизотропных слоев [1]

$$\sum_{k=1}^3 L_{jk} u_k = p_j \quad (k, j = 1, 2, 3), \quad (1.1)$$

где u_j , p_j — компоненты векторов перемещений и внешней нагрузки; L_{jk} — известные операторы.

Оператор $B^* = \det [L_{jk}]$ имеет вид

$$B^* = FL \left(\frac{\partial}{\partial \alpha}, \frac{\partial}{\partial \beta} \right) = F \left[L_0 \left(\frac{\partial}{\partial \alpha}, \frac{\partial}{\partial \beta} \right) + a_9 L_1 \left(\frac{\partial}{\partial \alpha}, \frac{\partial}{\partial \beta} \right) \right]. \quad (1.2)$$

Здесь

$$\begin{aligned} F &= \frac{D_{11} A_{22}}{R_2^8} [(C_{11} C_{22} - C_{12}^2) C_{66} + 2C_{12} C_{16} C_{26} - C_{11} C_{26}^2 - C_{22} C_{16}^{2*}]; \\ L_0 \left(\frac{\partial}{\partial \alpha}, \frac{\partial}{\partial \beta} \right) &= \sum_{j=0}^8 a_j \frac{\partial^8}{\partial \alpha^{8-j} \partial \beta^j}; \quad L_1 \left(\frac{\partial}{\partial \alpha}, \frac{\partial}{\partial \beta} \right) = \\ &= \frac{\partial^4}{\partial \alpha^4} + 2\lambda \frac{\partial^4}{\partial \alpha^2 \partial \beta^2} + \lambda^2 \frac{\partial^4}{\partial \beta^4}; \end{aligned}$$

величины C_{jk} , D_{jk} , A_{jk} связаны с упругими параметрами анизотропии; α и β — безразмерные декартовы координаты; R_1 и R_2 — главные радиусы кривизны срединной поверхности оболочки.

В уравнениях (1.2) коэффициенты первой квадратичной формы поверхности A и B , фигурирующие в (1.1), полагаем равными R_2 , $\lambda = R_2/R_1$.

Из формулы (1.1), (1.2) следует, что задача о действии сосредоточенной силы на оболочку приводится к определению фундаментального решения оператора L .

Построим T -периодическое по β фундаментальное решение оператора L

$$L\left(\frac{\partial}{\partial \alpha}, \frac{\partial}{\partial \beta}\right) E(\alpha, \beta) = \delta(\alpha) \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\beta - nT), \quad (1.3)$$

где $\delta(\alpha)$ — дельта-функция Дирака.

В силу соотношения

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\beta - nT) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{in\omega\beta} \quad \left(\omega = \frac{2\pi}{T}\right)$$

функцию $E(\alpha, \beta)$ разыскиваем в виде

$$E(\alpha, \beta) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n(\alpha) e^{in\omega\beta}. \quad (1.4)$$

Подставляя выражение (1.4) в (1.3) и приравнивая в полученном уравнении коэффициенты при одинаковых степенях $e^{in\omega\beta}$, приходим к бесконечной системе линейных дифференциальных уравнений для определения $c_n(\alpha)$

$$l_n(c_n) = \delta(\alpha); \quad l_n = l_n^0 + a_\theta l_n^1;$$

$$l_n^0 = \sum_{j=0}^8 a_j (in\omega)^j \frac{d^{8-j}}{d\alpha^{8-j}}; \quad (1.5)$$

$$l_n^1 = \frac{d^4}{d\alpha^4} + 2\lambda (in\omega)^2 \frac{d^2}{d\alpha^2} + \lambda^2 (in\omega)^4 \quad (n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots).$$

С помощью преобразования Фурье получим

$$\begin{aligned} c_0(\alpha) &= \frac{1}{2a_9} \left\{ \frac{|\alpha|^3}{3!} + \operatorname{Im} [(z_1^{(0)})^{-3} e^{iz_1^{(0)}|\alpha|}] \right\}; \\ c_n(\alpha) &= \frac{1}{(in\omega)^7} \sum_{v=1}^4 \frac{e^{ik\omega z_v^{(n)}\alpha}}{\Delta'_n(z_v^{(n)})} \quad (\alpha > 0; n = 1, 2, 3, \dots); \\ c_{-n}(\alpha) &= c_n(-\alpha) = \overline{c_n(\alpha)}; \quad \Delta'_n(z) = \frac{d\Delta_n}{dz}; \quad z_1^{(0)} = \sqrt{i} \sqrt{\frac{a_9}{\alpha}}; \\ \Delta_n(z) &= \sum_{j=0}^8 a_j z^{8-j} + \frac{a_9}{(n\omega)^4} (z^4 + 2\lambda z^2 + \lambda^2) = \Pi(z - z_v^{(n)})(z - \overline{z_v^{(n)}}). \end{aligned} \quad (1.6)$$

Главную часть фундаментального решения E дает фундаментальное решение E_0 соответствующего однородного оператора L_0 . Аналогично находим

$$\begin{aligned} E_0(\alpha, \beta) &= \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} g_n(\alpha) e^{in\omega\beta}; \\ g_0(\alpha) &= \frac{|\alpha|^7}{7}; \quad g_n(\alpha) = \frac{1}{(in\omega)^7} \sum_{v=1}^4 \frac{e^{in\omega z_v \alpha}}{\Delta'(z_v)} \quad (\alpha > 0; n = 1, 2, 3, \dots); \\ \Delta(z) &= \sum_{j=0}^8 a_j z^{8-j} = \prod_{v=1}^4 (z - z_v)(z - \bar{z}_v). \end{aligned} \quad (1.7)$$

В формулах (1.6), (1.7) считаем $z_v^{(n)}$ и z_v простыми и $\operatorname{Im}(z_v^{(n)}) > 0$, $\operatorname{Im}(z_v) > 0$, что справедливо для существенно анизотропной оболочки.

Выражения для усилий, перемещений и деформаций в случае загрузки по линиям получаются наложением соответствующих решений от сосредоточенной силы. Например, продольная деформация в точке (α, β) от действия усилий интенсивности q , распределенных по T -периодической по β системе линий l_s ($s = 0, 1, 2, \dots, \omega - 1$) и направленных вдоль оси α , имеет вид

$$\varepsilon_1(\alpha, \beta) = \int_{l_0} q(\alpha_l, \beta_l) \varepsilon(\alpha - \alpha_l, \beta - \beta_l) dl; \quad (1.8)$$

$$\varepsilon(\alpha, \beta) = -\frac{1}{FR_2^2} \left(\frac{\partial B_{11}}{\partial \alpha} + \lambda B_{13} \right) E = \sum_{j=0}^6 A_j \frac{\partial^j E}{\partial \alpha^{7-j} \partial \beta^j} + \sum_{j=0}^3 B_j \frac{\partial^j E}{\partial \alpha^{3-j} \partial \beta^j},$$

где оператор B_{jk} является алгебраическим дополнением в матрице $[L_{jk}]$.

§ 2. Выделение главной части фундаментального решения. Исследование сходимости полученных рядов. Построенные ряды для фундаментального решения $E(\alpha, \beta)$ плохо сходятся в точке $\alpha = 0, \beta = 0$. Поэтому имеет смысл выделить из $E(\alpha, \beta)$ главную часть фундаментального решения $E_0(\alpha, \beta)$. Ряды для последней могут быть просуммированы и выписаны в явном виде, например,

$$\frac{\partial^j E_0(\alpha, \beta)}{\partial \alpha^{7-j} \partial \beta^j} = \frac{1}{T} \sum_{v=1}^4 \operatorname{Re} \left[i \frac{z_v^{7-j}}{\Delta'(z_v)} \operatorname{ctg} \frac{\omega}{2} (z_v \alpha + \beta) \right]. \quad (2.1)$$

Оставшаяся часть фундаментального решения будет представлена сходящимися рядами *.

* Соответствующее доказательство для случая изотропной оболочки было развито в докторской диссертации В. М. Толкачева, выполненной в НИИ технического стекла и любезно предоставленной автором в наше распоряжение (Толкачев В. М. Некоторые контактные задачи теории оболочек. Автореф. докт. дис., М., МГУ, 1973, 24 с.).

В самом деле, используя выражения (1.6), (1.7), $E(\alpha, \beta)$ запишем в виде

$$E(\alpha, \beta) = E_0(\alpha, \beta) + E_1(\alpha, \beta); E_1(\alpha, \beta) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} f_n(\alpha) e^{in\omega\beta}; \\ f_n(\alpha) = c_n(\alpha) - g_n(\alpha). \quad (2.2)$$

Функция $E(\alpha, \beta)$ в силу (2.2), (1.3) удовлетворяет уравнению

$$L\left(\frac{\partial}{\partial\alpha}, \frac{\partial}{\partial\beta}\right)E_1(\alpha, \beta) = -a_9 L_1\left(\frac{\partial}{\partial\alpha}, \frac{\partial}{\partial\beta}\right)E_0(\alpha, \beta). \quad (2.3)$$

После разделения переменных из формул (2.3), (1.5) получим

$$l_n(f_n) = -a_9 l_n^1(g_n) = a_9 K_n(\alpha); \\ K_n(\alpha) = -\frac{1}{(in\omega)^3} \sum_{v=1}^4 \frac{z_v^4 + 2\lambda z_v^2 + \lambda^2}{\Delta'(z_v)} e^{in\omega z_v \alpha}; \quad (2.4) \\ K_n(-\alpha) = K_{-n}(\alpha) = \overline{K_n(\alpha)} \quad (\alpha > 0, n = 1, 2, 3, \dots).$$

Частное решение (2.4) записываем в виде

$$f_n(\alpha) = a_9 \int_{-\infty}^{\infty} K_n(\alpha - \alpha_i) c_n(\alpha_i) d\alpha_i. \quad (2.5)$$

Отсюда находим интегральное уравнение

$$f_n(\alpha) = a_9 \left[\int_{-\infty}^{\infty} K_n(\alpha - \alpha_i) f_n(\alpha_i) d\alpha_i + F_n(\alpha) \right], \quad (2.6)$$

где

$$F_n(\alpha) = \int_{-\infty}^{\infty} K_n(\alpha - \alpha_i) g_n(\alpha_i) d\alpha_i.$$

Уравнение (2.6) позволяет установить верхнюю оценку для модуля $f_n(\alpha)$ в зависимости от геометрических и физических параметров оболочки и характер убывания членов ряда для $E_1(\alpha, \beta)$.

После некоторых выкладок получим, что при

$$n > \omega^{-1} \sqrt[4]{a_9 B} \quad (2.7)$$

справедлива оценка

$$|f_n(\alpha)| < \frac{A}{(n\omega)^{11}} \frac{a_9}{1 - a_9 B \cdot (n\omega)^{-4}},$$

$$B = \frac{2}{a} \sum_{v=1}^4 \left| \frac{z_v^4 + 2\lambda z_v^2 + \lambda^2}{\Delta'(z_v)} \right|; A = B \sum_{v=1}^4 \frac{1}{|\Delta'(z_v)|}; \quad (2.8)$$

$$\alpha = \min_v (\operatorname{Im} z_v).$$

§ 3. Передача усилий от стрингеров переменного сечения к анизотропной оболочке. Рассмотрим замкнутую по β оболочку, которая вдоль конгруэнтных отрезков $-l/2 \leq a_s \leq l/2$, $\beta_s = sT$ ($s=0,1,\dots,\omega-1$) усиlena тонкими стрингерами переменного сечения $F_0(a)$. Стрингера рассматриваем в виде одномерного упругого континуума с нулевой изгибной жесткостью.

Исследуем закон распределения усилий вдоль отрезков контакта стрингеров с оболочкой, когда к концу каждого стрингера приложена сосредоточенная сила P , направленная вдоль его оси (рис. 1). Эта зада-

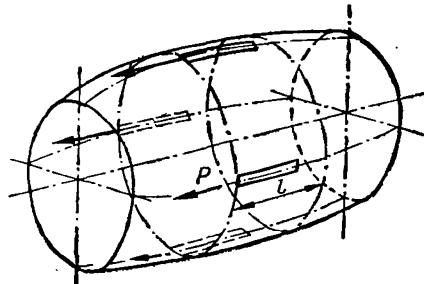


Рис. 1.

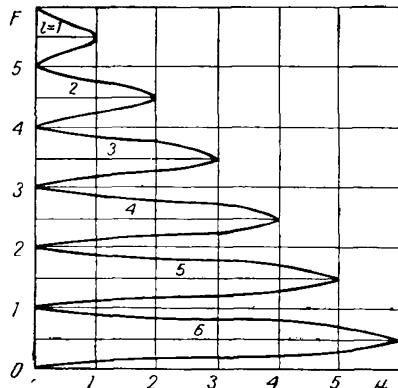


Рис. 2.

ча для случая стрингеров постоянного поперечного сечения и изотропной оболочки была поставлена и решена в работе [3].

Пусть $q(a)$ — неизвестное погонное усилие, действующее на оболочку вдоль линии ее соединения со стрингером. Условие совместности деформаций оболочки и стрингера по линии контакта имеет вид

$$-\int_{-l/2}^{l/2} q(a) da = \frac{E_0 F_0(a)}{R_2} \varepsilon_1(a, 0), \quad (3.1)$$

где E_0 , $F_0(a)$ — модуль упругости и площадь поперечного сечения стрингера; $\varepsilon_1(a, 0)$ — деформация оболочки (1.8) на линии контакта от действия усилий $q(a)$.

Используя представления (2.1), (2.2) и вводя в (3.1) замену переменных $a = lx/2$, приходим к сингулярному интегро-дифференциальному уравнению

$$\int_{-1}^1 \frac{\varphi(t) dt}{t - x} + A \int_{-1}^1 \Phi(x - t) \varphi(t) dt + B(x) \int_x^1 \varphi(t) dt = 0. \quad (3.2)$$

Здесь

$$\varphi(x) = q\left(\frac{lx}{2}\right); \quad \Phi(x) = \sum_{j=1}^3 \Phi_j\left(\frac{lx}{2}\right); \quad F(x) = F_0\left(\frac{lx}{2}\right);$$

$$A = -\omega l \left(4i \sum_{v=1}^4 \frac{d(z_v)}{z_v} \right)^{-1}; \quad B(x) = -R_2 T A (E_0 F(x))^{-1};$$

$$\Phi_1(x) = \frac{\operatorname{sgn}(x)}{2} \left(A_0 - \frac{B_0}{a_0} \right) \operatorname{Re} \{ e^{iz_k(0)|\alpha|} - 1 \};$$

$$\Phi_2(x) = \sum_{v=1}^4 \operatorname{Re} \left\{ i \left(\operatorname{ctg} \frac{\omega z_v x}{2} - \frac{2}{\omega z_v x} \right) d(z_v) \right\};$$

$$\Phi_3(x) = 2 \operatorname{sgn}(x) \sum_{n=1}^{\infty} \operatorname{Re} \left\{ \sum_{v=1}^4 \left[\left(d_n(z_v^{(n)}) + \frac{p_n(z_v^{(n)})}{(n\omega)^4} \right) e^{in\omega z_v^{(n)}|x|} - d(z_v) e^{in\omega z_v|x|} \right] \right\};$$

$$d_n(z) = \frac{\sum_{j=0}^6 A_j z^{7-j}}{\Delta'_n(z)}; \quad d(z) = \frac{\sum_{j=0}^6 A_j z^{7-j}}{\Delta'(z)}; \quad p_n(z) = \frac{\sum_{j=0}^3 B_j z^{3-j}}{\Delta'_n(z)}.$$

Коэффициенты A_j, B_j определены в формулах (1.8).

Таким образом, задача приводится к решению уравнения (3.2), к которому необходимо присоединить дополнительное соотношение

$$\int_{-l/2}^{l/2} q(\alpha) d\alpha = \frac{l}{2} \int_{-1}^1 \varphi(t) dt = -\frac{P}{R_2}, \quad (3.3)$$

вытекающее из условия равновесия стрингера.

Для численной реализации полученного алгоритма целесообразно воспользоваться одной из процедур прямого решения сингулярного интегрального уравнения [5, 6, 9]. Ниже для решения (3.2) применяется обобщение метода Мультоппа [6].

Методами, аналогичными работам [3, 8], можно показать, что искаемая функция

$$\varphi(x) = \frac{\varphi_0(x)}{\sqrt{1-x^2}}, \quad (3.4)$$

где $\varphi_0(x)$ непрерывна по Гельдеру на $[-1, 1]$.

Аналогично [6] выводим квадратурные формулы

$$\begin{aligned} \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \frac{\varphi(t) dt}{t-x} &= \frac{1}{n \sin \vartheta} \sum_{v=1}^n \varphi_v^0 \sum_{m=0}^{n-1} \cos m\vartheta_v \sin m\vartheta; \\ \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \Phi(x-t) \varphi(t) dt &= \frac{1}{2n} \sum_{v=1}^n \Phi(\cos \vartheta - \cos \vartheta_v) \varphi_v^0; \\ \frac{1}{2\pi} \int_x^1 \varphi(t) dt &= \frac{1}{\pi n} \sum_{v=1}^n \varphi_v^0 \left(\sum_{m=1}^{n-1} \frac{\cos m\vartheta_v \sin m\vartheta}{m} + \frac{\vartheta}{2} \right). \end{aligned} \quad (3.5)$$

Здесь

$$x = \cos \vartheta; \quad x_v = \cos \vartheta_v; \quad \varphi_v^0 = \varphi_0(x_v); \quad \vartheta_v = \frac{2v-1}{2n} \pi \quad (v = 1, 2, \dots, n).$$

Выражения (3.5) позволяют заменить уравнения (3.2), (3.3) системой линейных алгебраических уравнений относительно приближенных значений искомой функции в узловых точках.

После некоторых преобразований эта система примет вид

$$\sum_{v=1}^n \alpha_{mv} \Phi_v^0 = 0 \quad (m = 1, 2, \dots, n);$$

$$\alpha_{mv} = \frac{1}{2n} \left[\frac{1}{\sin \vartheta_m} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta_m + (-1)^{|m-v|} \vartheta_v}{2} + A \Phi (\cos \vartheta_m - \cos \vartheta_v) + \right.$$

$$\left. + \frac{2B(\cos \vartheta_m)}{\pi} \left(\sum_{j=1}^{n-1} \frac{\cos j\vartheta_v \sin j\vartheta_m}{j} + \frac{\vartheta_m}{2} \right) \right]; \quad (3.6)$$

$$\frac{\pi}{n} \sum_{v=1}^n \Phi_v^0 = - \frac{2}{l} \frac{P}{R_2}.$$

Построение алгоритма закончено.

§ 4. Равнопрочный стрингер. Эта задача имеет значение при создании подкрепленных тонкостенных конструкций и является обратной задачей, рассмотренной в § 3.

В случае пластины аналогичные вопросы рассмотрены в работе [4]. Для изотропных цилиндрических безмоментных оболочек задачи такого круга рассматривались в [7] и последующих работах этих авторов.

Полагая

$$F_0(\alpha) = F_0 F(\alpha); \quad F\left(-\frac{l}{2}\right) = 1 \quad (4.1)$$

и используя условие равнопрочности стрингера $\sigma_0 = c = \text{const}$, получаем связь между усилиями $q(\alpha)$ и функцией $F(\alpha)$

$$q(\alpha) = \frac{E_0 F_0 c}{R_2} F'(\alpha); \quad F'(\alpha) = \frac{dF}{d\alpha}. \quad (4.2)$$

Подставляя выражение для $q(\alpha)$ из (4.2) в (3.1), сводим задачу к решению сингулярного интегрального уравнения

$$\int_{-1}^1 \frac{\Phi(t) dt}{t-x} + A \int_{-1}^1 \Phi(x-t) \varphi(t) dt = B_1. \quad (4.3)$$

где

$$\varphi(x) = F'\left(\frac{l}{2}x\right); \quad \Phi(x) = \sum_{j=1}^3 \Phi_j \left(\frac{l}{2}x\right);$$

$$A = \frac{la}{2}; \quad B_1 = \frac{Ta}{E_0 F_0},$$

$$a = - \left[\frac{2i}{\omega} \sum_{v=1}^4 \frac{d(z_v)}{z_v} \right]^{-1};$$

$\Phi_j(x)$ и $d(z_v)$ определяются формулами (3.2).

Повторяя процедуру § 3 и сохраняя прежние обозначения, приходим к следующей системе уравнений относительно приближенных значений искомой функции $\varphi_0(x) = \varphi(x)\sqrt{1-x^2}$ в чебышевских узлах:

$$\sum_{v=1}^n \alpha_{mv} \varphi_v^0 = \frac{B_1}{2\pi} \quad (m = 1, 2, \dots, n); \quad \frac{\pi}{n} \sum_{v=1}^n \varphi_v^0 = -\frac{2}{l}. \quad (4.4)$$

Здесь коэффициенты α_{mv} находятся по формулам (3.6), если в них положить $B(\cos\theta_v) = 0$.

Согласно данным работы [6] для больших n последовательность построенных решений системы (4.4) равномерно сходится к искомому решению.

§ 5. Результаты расчетов. Расчеты проводились на ЭЦВМ М-222. В системе (4.4) величина n полагалась равной 35, что отвечает разбиению интервала на 35 чебышевских узлов.

На рис. 2 представлены результаты расчетов $F\left(\mu - \frac{l}{2}\right)$ ($0 < \mu < l$) для цилиндрической оболочки из стеклопластика АГ-4С ($E_1 = 2,1 \cdot 10^4 \text{ МН/м}^2$; $E_2 = 1,6 \cdot 10^4 \text{ МН/м}^2$; $G = 4,1 \cdot 10^3 \text{ МН/м}^2$; $\nu_2 = 0,07$; $l = 1, 2, \dots, 6$), при этом количество стрингеров ω полагалось равным 6;

$$u = E_1 R_2^2 (E_0 F_0)^{-1} = 2 \cdot 10^2; R_2 h^{-1} = 10^2.$$

Расчеты показывают выигрыш в весе по сравнению со стрингерами постоянного сечения той же длины примерно на 50%.

Для проверки сходимости в системе (4.4) последовательно принималось $n=7, 15, 23, 35$. Результаты расчетов показали, что соответствующие $n=23$ и $n=35$ значения $\varphi_0(x)$ отличаются в четвертом знаке.

ЛИТЕРАТУРА

- Амбарцумян С. А. Теория анизотропных оболочек. М., Физматгиз, 1961, 384 с.
- Амирой Я., Заруцкий В. А., Поляков П. С. Ребристые цилиндрические оболочки. К., «Наук. думка», 1973, 246 с.
- Григорюк Э. И., Толкачев В. М. О передаче усилий от ребер жесткости к цилиндрической оболочке.— В кн.: Проблемы гидродинамики и механики сплошной среды (к 60-летию академика Л. И. Седова). М., «Наука», 1969, с. 177—181.
- Григорюк Э. И., Толкачев В. М. Передача усилий от стрингера переменного сечения к пластине.— Проблемы прочности, 1971, № 9, с. 71—74.
- Иванов В. Б. Теория приближенных методов и ее применение к численному решению сингулярных уравнений. К., «Наук. думка», 1968, 287 с.
- Каландия А. И. Математические методы двумерной упругости. М., «Наука», 1973, 304 с.
- Моссаковский В. И., Вергейчик Л. В., Бинкевич Е. В. О рациональном распределении материала в элементах продольного набора оболочки.— Гидроаэромеханика и теория упругости, вып. 8, Харьков, Изд-во Харьк. ун-та, 1968, с. 49—54.
- Муки, Стернберг, Передача нагрузки от растягиваемого поперечного стержня к полубесконечной упругой пластине.— Труды amer. о-ва инж.-механиков, Прикл. механика, 1968, 35, № 4, с. 124—135.
- Полов Г. Я. Об интегральных уравнениях теории упругости с разностными и суммарными ядрами.— Прикл. мат. и мех., 1970, 34, в. 4, с. 603—619.